
СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Carlet C., Guillot P. A new representation of Boolean functions // Applied Algebra, Algebraic Algorithms and Error-Correcting Codes: 13th International Symposium, AAECC-13, Lecture Notes in Computer Science. Vol. 1719. Springer-Verlag, 1999. P. 94–103.
2. Логачев О. А., Сальников А. А., Ященко В. В. Булевы функции в теории кодирования и криптографии. М.: МЦНМО, 2004.
3. Логачев О. А., Сальников А. А., Ященко В. В. Комбинирующие k-аффинные функции // Математика и безопасность информационных технологий. Материалы конференции в МГУ, 23–24 октября 2003 г. М.: МЦНМО, 2004. С. 176–178.

B. Г. Криволапов

Московский инженерно-физический институт (государственный университет)

РЕАЛИЗАЦИЯ МОДЕЛИ СИСТЕМЫ РЕАГИРОВАНИЯ НА DOS-АТАКИ СЕТИМИ ПЕТРИ

Понятие системы довольно многогранно. Так, С. Кельтон и Дж. Лоу в своей книге «Имитационное моделирование» дают следующее определение: система — это совокупность объектов, например, людей или механизмов, функционирующих и взаимодействующих друг с другом для достижения определенной цели [1. С. 20–23]. Для анализа системы используют проведение опытов с реальной системой либо эксперименты с моделью этой системы. Когда модель достаточно проста, можно вычислить ее соотношения и параметры и по-лучить точное аналитическое решение. Однако некоторые аналитические решения могут быть чрезвычайно сложными и требовать при этом огромных компьютерных ресурсов. В этом случае модель следует изучать с помощью имитационного моделирования, то есть многократного испытания модели с нужными входными данными, чтобы определить их влияние на выходные критерии оценки работы системы. Применительно к модели процесса защиты, исходя из того, что процесс защиты довольно трудно представить аналитически, предпочтительнее имитационные методы как наиболее универсальные, поэтому в качестве подхода к моделированию системы информационной безопасности предлагается использовать аппарат сетей Петри [7].

Сети Петри — это инструмент для математического моделирования и исследования сложных систем. Цель представления системы в виде сети Петри и последующего анализа этой сети состоит в получении важной информации о структуре и динамическом поведении моделируемой системы. На данный момент теория сетей Петри довольно хорошо изучена и используется в различных предметных областях, к примеру [2, 3, 4, 5, 6]. Что особенно важно, так это существование для сетей Петри алгоритмически эффективных способов решения задач достижимости, безопасности и конечности сетей, представляющих основной интерес при моделировании задач информационной безопасности.

В сети Петри условия моделируются позициями, события — переходами. При этом входы перехода являются предусловиями соответствующего события; выходы — постусловиями. Возникновение события моделируется запуском соответствующего перехода. Выполнение условия представляется фишкой в позиции, соответствующей этому условию. Запуск перехода удаляет фишку, представляющую выполнение предусловий, и образует новые фишки, которые представляют выполнение постусловий.

Важная особенность сетей Петри — это их асинхронная природа. В сетях Петри отсутствует измерение времени. В них учитывается лишь важнейшее свойство времени — частичное упорядочение событий.



В данной статье мы будем рассматривать упрощенную ситуацию, моделирующую процесс перенаправления пакетов с заглушенного (атакованного) канала на свободный. Эта модель описывает систему, когда имеет место тип атаки «отказ в обслуживании». На рис. 1 представлена соответствующая сеть Петри.

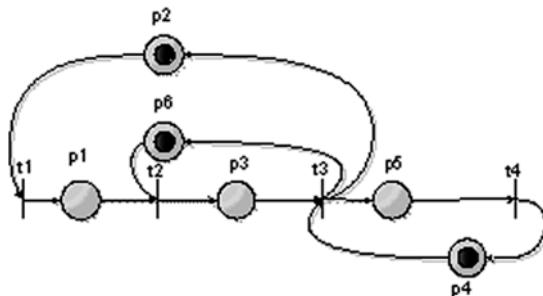


Рис. 1. Сеть Петри, моделирующая процесс перенаправления пакетов с заглушенного (атакованного) канала на свободный

Представим сеть в виде основополагающих понятий: событий и условий.

Условиями для сети являются:

ρ_1 : число заглушенных каналов, ожидающих поиска;

ρ_2 : число активных каналов;

ρ_3 : число каналов, ожидающих перенаправления;

ρ_4 : число свободных запасных каналов;

ρ_5 : число заглушенных неактивных каналов;

ρ_6 : количество возможностей (ресурса) поиска заглушенных каналов.

Событиями для сети являются:

t_1 : атака обнаружена;

t_2 : поиск заглушенного канала завершен;

t_3 : перенаправление пакетов на свободный канал завершено;

t_4 : канал восстановлен.

Запишем сеть Петри виде пар переходов:

$(\rho_2, t_1), (t_1, \rho_1), (\rho_1, t_2), (\rho_6, t_2), (t_2, \rho_3), (\rho_3, t_3), (\rho_4, t_3), (\rho_3, \rho_6), (t_3, \rho_2), (t_3, \rho_5), (\rho_5, t_4), (t_4, \rho_4)$.

Определим расширенную входную функцию I и выходную функцию O .

Ниже представлена структура сети Петри, которая состоит из множества позиций (P), множества переходов (T), входной функции ($I : P \rightarrow T^\infty$) и выходной функции ($O : P \rightarrow T^\infty$).

$I : P \rightarrow T^\infty, O : P \rightarrow T^\infty$

Таким образом, что

$$\#(t_j, I(\rho_j)) = \#(\rho_j, O(t_j)), \#(t_j, O(\rho_j)) = \#(\rho_j, I(t_j)).$$

$$I(\rho_1) = \{t_1\}, O(\rho_1) = \{t_2\},$$

$$I(\rho_2) = \{t_3\}, O(\rho_2) = \{t_1\},$$

$$I(\rho_3) = \{t_2\}, O(\rho_3) = \{t_3\},$$

$$I(\rho_4) = \{t_4\}, O(\rho_4) = \{t_3\},$$

$$I(\rho_5) = \{t_3\}, O(\rho_5) = \{t_4\},$$

$$I(\rho_6) = \{t_3\}, O(\rho_6) = \{t_2\}.$$

$$C = (P, T, I, O),$$

$$P = \{\rho_1, \rho_2, \rho_3, \rho_4, \rho_5, \rho_6\},$$

$$T = \{t_1, t_2, t_3, t_4\},$$

$$I(t_1) = \{\rho_2\}, O(t_1) = \{\rho_1\},$$

$$I(t_2) = \{\rho_1, \rho_6\}, O(t_2) = \{\rho_3\},$$



$$I(t3)=\{\rho_3, \rho_4\}, O(t3)=\{\rho_2, \rho_5, \rho_6\}, \\ I(t4)=\{\rho_5\}, O(t4)=\{\rho_4\}.$$

Используем матричные уравнения для анализа данной сети Петри. Альтернативным по отношению к определению сети Петри в виде (P, T, I, O) является определение двух матриц D^+ и D^- , где $D = D^+ - D^-$ – составная матрица изменений. Каждая матрица имеет m строк (по одной на переход) и n столбцов (по одному на позицию). Определим $D^-[j, i] = \#(\rho_j, I(t_i))$, а $D^+[j, i] = \#(\rho_j, O(t_i))$. D^- определяет входы в переходы, D^+ – выходы.

$$D^- = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad D^+ = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad D = \begin{bmatrix} +1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & +1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & +1 & -1 & -1 & +1 & +1 \\ 0 & 0 & 0 & +1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

В начальной маркировке $\mu = (0, 1, 0, 1, 0, 1)$ переход t_1 разрешен и приводит к маркировке μ' , где

$$\mu' = (0, 1, 0, 1, 0, 1) + (1, 0, 0, 0) \cdot \begin{bmatrix} +1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & +1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & +1 & -1 & -1 & +1 & +1 \\ 0 & 0 & 0 & +1 & -1 & 0 \end{bmatrix} = (1, 0, 0, 1, 0, 1)$$

После анализа данной сети постоим дерево достижимости (рис. 2).

$(0, 1, 0, 1, 0, 1)$

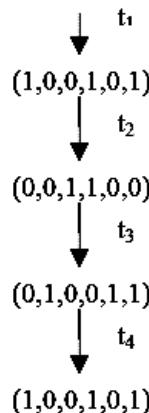


Рис. 2. Дерево достижимости

Данная сеть состоит из 6 мест и 4 переходов. Мы рассматриваем простейшую ситуацию: у нас есть один активный канал (рис. 3). Об этом свидетельствует наличие фишк в P_2 . Наличие фишк в P_6 говорит о том, что у системы есть ресурсы для поиска заглушенных каналов, а наличие фишк в P_4 обозначает наличие свободных каналов. При обнаружении атаки срабатывает переход T_1 . Фишк из P_2 попадает в P_1 , что говорит о появлении каналов, ожидающих перенаправления.

После этого происходит поиск заглушенного канала, и по завершении поиска срабатывает переход T_2 .

Фишк, оказавшись в P_3 , свидетельствует о том, что появился канал, ожидающий перенаправления. Наличие фишек в P_3 и P_4 говорит о том, что есть свободный канал, на который можно перенаправить пакеты с заглушенного канала.

После перенаправления пакетов и срабатывания перехода T_3 фишк оказываются в P_2, P_6, P_5 .

После восстановления работоспособности канала фишк из P_5 через переход T_4 оказывается в P_4 , и система переходит в начальное, восстановленное состояние.



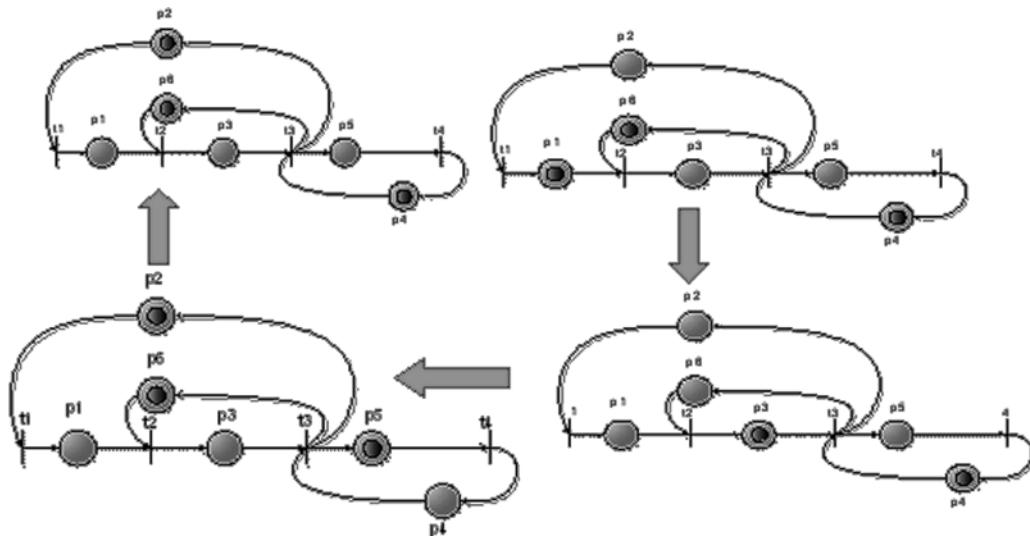


Рис. 3. Движение фишек в сети Петри

Таким образом, этот пример ярко демонстрирует использование в качестве модели сети Петри для наглядного моделирования системы, рассмотренного с точки зрения информационной безопасности.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Кельтон С., Лоу Дж. Имитационное моделирование. Классика Computer Science. СПб.: Питер, 2004.
2. Котов В. Е. Сети Петри. М.: Наука, 1984.
3. Питерсон Дж. Теория сетей Петри и моделирование систем. М.: Мир, 1984.
4. Kristensen Lars M., Christensen S., Jensen K. The practitioner's guide to Coloured Petri Nets. Springer-Verlag, 1998.
5. Netjes M., etc. Analysis of resource-constrained processes with Coloured Petri Nets. Eindhoven University of Technology, Netherlands.
6. Ломазова И. А. Моделирование мультиагентных динамических систем вложенными сетями Петри // Программные системы: Теоретические основы и приложения. М.: Наука. Физматлит, 1999.
7. Питерсон Дж. Теория сетей Петри и моделирование систем / Пер. с англ. М.: Мир, 1984.